



Zariss



ELEKTROMECHANICZNY, NIEODWRACALNY SIŁOWNIK Z RAMIENIEM ŁAMANYM, DO BRAM SKRZYDŁOWYCH

CE









1 – OGÓLNE UWAGI ZWIĄZANE Z BEZPIECZEŃSTWEM

Przed przystąpieniem do montażu, konieczne jest zapoznanie się z niniejszą instrukcją, zawierającą informacje o bezpieczeństwie, montażu, serwisowaniu i użytkowaniu.

- Użytkowanie w sposób inny niż przedstawiono w instrukcji jest zabronione i może spowodować uszkodzenie mienia i zagrożenie dla zdrowia ludzi.
- Nie wolno instalować produktu w miejscach zagrożonych wybuchem, obecnością łatwopalnych gazów lub oparów.
- Nie wolno wprowadzać w automatyce oraz podłączonych akcesoriach żadnych zmian nie opisanych w niniejszej instrukcji.
- Wprowadzanie jakiekolwiek modyfikacji nie opisanej w niniejszej instrukcji skutkuje utratą gwarancji.
- Montaż nie powinien być przeprowadzany przy deszczowej pogodzie, podczas której możliwe jest uszkodzenie układów elektronicznych w skutek kontaktu z wodą.
- Wszystkie operacje wymagające zdjęcia obudowy urządzenia powinny być przeprowadzane przy programatorze odłączonym od zasilania i wywieszonym ostrzeżeniu, np.: "UWAGA, PRACE SERWISOWE".
- Nie należy narażać urządzeń na kontakt ze źródłami ciepła i ognia.
- Po zadziałaniu wyłączników bezpieczeństwa, różnicowych lub bezpieczników, przed ponownym załączeniem zasilania, należy zlokalizować i usunąć usterkę systemu automatyzacji.
- Firma V2 nie ponosi odpowiedzialności, w przypadku niestosowania się do dobrej praktyki instalatorskiej, za uszkodzenia bramy powstałe podczas użytkowania.
- Firma V2 zastrzega sobie prawo do wprowadzania zmian w produkcie bez uprzedniego powiadomienia.
- Monterzy/serwisanci powinni być wyposażeni w kompletne ubrania ochronne, tj. kombinezony, kaski i rękawice.
- Dopuszczalna temperatura pracy powinna być taka jak opisana w tabeli z parametrami pracy.
- Urządzenie automatyczne powinno być natychmiast wyłączone w przypadku wystąpienie jakiejkolwiek nietypowej lub groźnej sytuacji; przyczyna problemu powinna być niezwłocznie zgłoszona osobie odpowiedzialnej.
- Należy stosować się do wszystkich ostrzeżeń i zaleceń opisanych na urządzeniach.
- Siłowniki elektromechaniczne do bram nie są przeznaczone do użytku przez osoby (w tym dzieci) o zmniejszonej zdolności fizycznej, czuciowej lub psychicznej, lub braku wiedzy lub doświadczenia, chyba że są pod nadzorem lub zostali przeszkoleni w obsłudze siłownika, przez osobę odpowiedzialną za bezpieczeństwo.
- Nie wolno wstawiać jakichkolwiek przedmiotów w obudowę urządzenia w celu zapewnienia odpowiedniego chłodzenia silnika.

1.1 - WSTĘPNA KONTROLA BRAMY I DOBÓR TYPU

Napęd nie powinien być używany dopóki nie zostanie przeprowadzona próba techniczna i uruchomienie, tak jak opisano to w rozdziale "Próba techniczna i uruchomienie". Należy przypomnieć, że napęd nie rekompensuje wad spowodowanych błędnym montażem lub niewłaściwą konserwacją, dlatego przed montażem należy upewnić się, że struktura bramy jest odpowiednia i zgodna z obowiązującymi przepisami oraz, w stosownych przypadkach, dokonać poprawek strukturalnych mających na celu osiągnięcia właściwego poziomu bezpieczeństwa i ochrony wszystkich miejsc mogących spowodować zgniecenie, przecięcie, przepchanie oraz sprawdzić czy:

- brama nie ociera podczas ruchu,
- brama jest odpowiednio wyważona, tj. brama zatrzymana w dowolnej pozycji nie rusza się,
- miejsce montażu napędu pozwala na łatwą ręczną obsługę bramy,
- podstawa na której zamontowany będzie napęd jest solidna i trwała,
- sieć zasilająca jest uziemiona i wyposażona w wyłącznik różnicowo-prądowy o prądzie zadziałania ≤ 30mA, (odległość zestyków musi być ≥ 3mm).



Uwaga: Minimalne poziomy bezpieczeństwa zależą od rodzaju użytkowania; patrz poniższa tabela.

	Typ użytkowania							
	Grupa 1	Grupa 2	Grupa 2					
Typ komendy aktywującej	Przeszkoleni ludzie	Przeszkoleni ludzie	Przeszkoleni ludzie					
	(posesje prywatne)	(miejsca publiczne)	(nieograniczony dostęp)					
Działanie na nacisk ciągły	A	В	Brak możliwości					
Zdalne sterowanie i zamknięcie (przy widoczności bramy) – np. podczerwień	C lub E	C lub E	C i D lub E					
Zdalne sterowanie i zamknięcie (bez widoczności bramy) – np. radiowo	C lub E	C i D lub E	C i D lub E					
Sterowanie automatyczne np. zamykanie czasowe	C i D lub E	C i D lub E	C i D lub E					

Grupa 1 – tylko niewielka liczba ludzi jest dopuszczona do użytkowania a instalacja nie jest w miejscu publicznym. Przykładem są bramy na terenie przedsiębiorstw, których jednymi użytkownikami są odpowiednio poinformowani pracownicy.

Grupa 2 - tylko niewielka liczba ludzi jest dopuszczona do użytkowania ale instalacja jest w miejscu publicznym. Przykładem są bramy przedsiębiorstw które znajdują się przy ulicy.

Grupa 3 – Każdy może używać bramy automatycznej, która jest zamontowana w miejscu publicznym. Przykładem są bramy montowane w supermarketach, szpitalach itp.

Zabezpieczenie A – Zamykanie bramy odbywa się przyciskiem na nacisk ciągły przy obecności użytkownika.

Zabezpieczenie B – Przy obecności przeszkolonej osoby, za pomocą przełącznika kluczykowego – w celu zabezpieczenia przed użyciem przez osoby nieupoważnione.

Zabezpieczenie C – Zmniejszona siła skrzydła lub drzwi – brama może uderzyć w przeszkodę z siłą nie przekraczającą ustaleń obowiązujących norm.

Zabezpieczenie D – Zastosowanie urządzeń bezpieczeństwa, np. fotobarier, mogących wykryć przeszkody lub ludzi. Mogą one być montowane po jednej lub po obu stronach bramy.

Zabezpieczenie E – Czułe urządzenia, takie jak podesty lub, zdolne wykryć obecność osoby, zabezpieczając ją przed uderzeniem bramy. Urządzenia te powinny być aktywne w całej strefie zagrożenia bramy. Dyrektywa Maszynowa opisuje "Strefę zagrożenia" jako strefę w obrębie i / lub pobliżu maszyny, gdzie obecność osoby stanowi zagrożenie dla zdrowia i bezpieczeństwa tej osoby.

Analiza ryzyka powinna uwzględniać wszystkie strefy niebezpieczne, które powinny być odpowiednio zabezpieczone i oznakowane.

W widocznym miejscu należy umieścić znak informacyjny ostrzegający o bramie automatycznej.

Instalator powinien dostarczyć użytkownikowi wszelkich informacji dotyczących pracy bramy automatycznej, awaryjnego otwierania i serwisowania.

1.2 – ASYSTA TECHNICZNA

W przypadku problemów z instalacją należy kontaktować się z wyspecjalizowanym serwisem.



2 – PARAMETRY TECHNICZNE

		ZARISS-M	ZARISS-S			
Maksymalna długość i waga skrzydła	m x kg	2,2 x 200 1,2 x 250				
Zasilanie	V ac / Hz	230 – 50 24 V dc				
Maksymalna siła (2 silniki)	W	180				
Maksymalny pobór prądu	А	0,4	3,5			
Prędkość	rpm	1,1 ÷ 1,65				
Moment obrotowy	Nm	180				
Temperatura pracy	°C	-20 ÷ +55				
Intensywność pracy	%	30				
Waga silnika	kg	10	8			
Ochrona	IP	44				

3 – INSTALACJA SIŁOWNIKA

3.1 – SCHEMAT INSTALACJI



1 Siłownik ZARISS-M	przewód 3 x 1 mm ²
2 Siłownik ZARISS-S	przewód 3 x 1,5 mm ²
3 Lampa ostrzegawcza (LUMOS-24V, z wbudowaną anteną)	przewód 2 x 1,5 mm ² przewód RG174 (antena)
4 Przełącznik kluczykowy	przewód 2 x 0,5 mm ²
5 Zdalne sterowanie	-

6 Radiowa klawiatura kodowa	-
7 Zewnętrzne fotobariery	przewód 4 x 0,5 mm ² (RX) przewód 2 x 0,5 mm ² (TX)
8 Wewnętrzne fotobariery	przewód 4 x 0,5 mm ² (RX) przewód 2 x 0,5 mm ² (TX)

3.2 – WYMIARY INSTALACYJNE

Aby prawidłowo przeprowadzić montaż jak również w celu zapewnienia najlepszej wydajności należy stosować się do wymiarów przedstawionych w tabeli. Jeśli to konieczne, należy dostosować bramę tak, aby spełniała wymagania przedstawione w tabeli.

- Zależnie od wybranego kąta otwierania skrzydła należy upewnić się, że możliwe będzie przestrzeganie wymiarów podanych w tabeli.
- 2. Należy zmierzyć wymiar B.
- **3.** Zależnie od wymiaru **B** i ustalonego kąta otwierania skrzydła należy dobrać wartość **A** z tabeli.

UWAGA: Maksymalna dozwolona wartość wymiaru C wynosi 650mm. Większa wartość może spowodować nieprawidłową pracę siłownika a w konsekwencji jego uszkodzenie.



В

 $0 \div 50$

50 ÷ 100

100 ÷ 130

130 ÷ 150

150 ÷ 170

100°

Α

150

160

170

180

190

	В	А
	0 ÷ 20	210
	20 ÷ 30	220
	30 ÷ 40	230
1100	50 ÷ 60	240
110°	60 ÷ 70	250
	70 ÷ 80	260
	80 ÷ 90	270
	90 ÷ 110	280



UWAGA: należy upewnić się, że nie ma żadnych przeszkód w pobliżu ramienia, które mogły by przeszkodzić w jego ruchu.



3.3 – MONTAŻ SILNIKA

Aby zainstalować siłownik ZARISS należy postępować w następujący sposób

- Przymocuj wspornik A do słupka używając śrub odpowiednich do materiału słupka UWAGA: wspornik musi być idealnie. wypoziomowany.
- 2. Ustaw proste ramię C w wale napędu.
- Dokręć śrubę E, uprzednio wkładając podkładkę. UWAGA: obudowa D powinna być zamocowana po zamocowaniu mechanicznego wyłącznika krańcowego.
- Zamontuj napęd na wsporniku A używając 2 śrub F i odpowiednich podkładek i nakrętek.

- 5. Połącz zakrzywione ramię G z ramieniem prostym C używając trzpienia I i pierścienia L.
- 6. Połącz wspornik B z ramieniem zakrzywionym G używając trzpienia I i pierścienia L.
- 7. Przymocuj wspornik **B** do bramy poprzez dokręcenie go za pomocą odpowiednich śrub lub przyspawanie.

UWAGA: wspornik B powinien znajdować się na poziomie dolnej części wspornika A.











3.4 – WYSPRZĘGLANIE NAPĘDU

W przypadku zaniku zasilania bramę można odblokować wysprzęglając napęd:

- Otwórz zaślepkę zamka J znajdującą się na przedniej części napędu.
- 2. Włóż klucz L i przekręć go zgodnie z ruchem wskazówek zegara aż do końca.

Aby powrócić do trybu pracy automatycznej należy:

- 1. Przekręcić klucz L odwrotnie do ruchu wskazówek zegara aż do końca a następnie wyjąć klucz.
- 2. Zakryć zamek zaślepką J.



3.5 – MONTAŻ MECHANICZNEGO WYŁĄCZNIKA KRAŃCOWEGO OTWIERANIA

- 1. Wysprzęgl napęd.
- Otwórz skrzydło bramy do maksymalnej pozycji.
- Ustaw krańcówkę mechaniczną M aby dotykała ramienia.
- 4. Dokręć śruby N.
- 5. Poluzuj śruby mocujące proste ramię.
- Ustaw obudowę D na ramieniu prostym i dokręć śrubę E wkładając uprzednio podkładkę.



BRAMAR®

4 – PROGRAMATOR

PD12 jest wyposażony w wyświetlacz, który nie tylko ułatwia programowanie, ale również umożliwia ciągłe monitorowanie stanu wejść.

Zgodnie z normami Europejskimi dotyczącymi bezpieczeństwa elektrycznego i zgodności elektromagnetycznej (EN 60335-1, EN 50081-1 i EN 50081-2) programator został wyposażony w obwód niskiego napięcia w celu pełnego odizolowania elektrycznego (silnika) od sieci zasilającej.

Charakterystyka:

- Zasilanie zabezpieczone przed zwarciem wewnątrz programatora, w obwodzie silnika i w podłączonych akcesoriach.
- Regulacja mocy poprzez próbkowanie prądu.
- Wykrywanie przeszkody poprzez monitorowanie poboru prądu silnika.
- Automatyczna nauka czasów pracy.
- Czujnik przeszkody: system umożliwiający wykrycie, czy ruch bramy jest blokowany przez przeszkodę. System ten opiera się na pomiarze prądu pobieranego przez silnik: niespodziewany wzrost poboru prądu wskazuje na obecność przeszkody.
- Test urządzeń bezpieczeństwa (fotobariery i listew bezpieczeństwa) przed każdym otwieraniem.
- Wyłączenie wejść urządzeń bezpieczeństwa z poziomu menu programowania. Nie jest konieczne wstawianie zworek dla urządzeń bezpieczeństwa, które nie zostały jeszcze zainstalowane.
- Urządzenie może pracować bez zasilania sieciowego, przy zastosowaniu opcjonalnego akumulatora (kod 161212).
- Wyjście niskiego napięcia może być wykorzystane przez lampę ostrzegawczą 24V lub lampkę kontrolną.
- Dodatkowy przekaźnik z programowalna logiką, do świetlenia dodatkowego, lampy ostrzegawczej lub innego zastosowania.
- Funkcja oszczędzania energii.

4.1 – FUNKCJA OSZCZĘDZANIA ENERGII

Funkcja ta pomaga oszczędzić energię zestawu automatycznego w czasie gdy jest on w trybie czuwania.

Jeżeli ta funkcja zostanie uruchomiona, programator wejdzie w tryb oszczędzania energii pod warunkiem, że:

- minęło 5 sekund od zakończenia cyklu pracy.
- minęło 5 sekund od otwarcia (jeżeli automatyczne zamykanie zostało wyłączone).
- minęło 30 sekund od wyjścia z menu programowania.

W trybie oszczędzania energii zasilanie akcesoriów, wyświetlacza i lamp ostrzegawczych jest wyłączone.

Wyjście z trybu oszczędzania energii następuje po:

- aktywowaniu trybu pracy
- wejściu do menu programowania.

4.2 – MONTAŻ

Montaż programatora i urządzeń bezpieczeństwa musi być przeprowadzony przy odłączonym zasilaniu.

4.3 – PODŁĄCZANIE SILNIKA

Programator jest już połączony z silnikiem MASTER (głównym).

Silnik SLAVE (dodatkowy) – jeśli jest, powinien być podłączony do zacisków K1 – K2 – K3 zgodnie z oznaczeniami programatora i silnika.



SERAMAR®

FOTOBARIERY

- Programator zasila fotobariery napięciem 24V dc poprzez bezpiecznik zabezpieczający przed przeciążeniem.
- Zasilanie nadajnika podłączone jest do zacisków K8 i K9. Programator może wykonać test fotobariery przed rozpoczęciem otwierania bramy
- Fotobariery powinny być zainstalowane tak, aby całkowicie pokryć przestrzeń ruchu bramy.
- W przypadku gdy kilka par fotobarier zainstalowane jest po tej samej stronie bramy, wyjścia N.C. odbiorników powinny być połączone szeregowo.
- Fotobariery nie są zasilane gdy programator znajduje się w trybie oszczędzania energii.

4.4 – POŁĄCZENIE ZEWNĘTRZNYCH FOTOBARIER

Zewnętrzne fotobariery powinny być podłączone następująco:

- Podłącz zasilanie nadajnika do zacisków K8 (+Test) i K9 (-)
- Podłącz zasilanie odbiornika do zacisków K10 (+24 V DC) i K9 (-)
- Podłącz wyjście N.C. odbiornika do zacisków J5 (PHOTO) i J4 (COM)

8 <u>2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2</u>	29X

Fotobariery podłączone w ten sposób działają na zamykanie. W przypadku zadziałania fotobariery, programator natychmiast otwiera bramę (bez czekania na uwolnienie bramy).

4.5 – POŁĄCZENIE WEWNĘTRZNYCH FOTOBARIER

Wewnętrzne fotobariery powinny być podłączone następująco:

- Podłącz zasilanie nadajnika do zacisków K8 (+Test) i K9 (-)
- Podłącz zasilanie odbiornika do zacisków K10 (+24 V DC) i K9 (-)
- Podłącz wyjście N.C. odbiornika do zacisków J6 (PHOTO) i J4 (COM)

<u> </u>	Н														
A2 A1	∎6ſ	J8	J7	J6	J5	J4	J3	J2	J1	K10	K9	K8	K7	K6	1

Fotobariery podłączone w ten sposób działają zarówno na otwieranie jak i zamykanie. W przypadku zadziałania fotobariery programator natychmiastowo zatrzymuje bramę.

LISTWY BEZPIECZEŃSTWA

- W przypadku, gdy użyte jest kilka listew bezpieczeństwa z zestykami normalnie zwartymi, ich wyjścia powinny być połączone szeregowo.
- W przypadku, gdy użytych jest kilka listew bezpieczeństwa rezystancyjnych, ich wyjścia powinny być połączone szeregowo, a tylko ostatnia powinna być zakończona na opór nominalny.
- W przypadku, gdy programator przełączy się w tryb oszczędzania energii listwy bezpieczeństwa nie są aktywne.
- Aby spełnić wymogi normy EN12978, konieczne jest zainstalowanie rezystancyjnych listew bezpieczeństwa; rezystancyjne listwy bezpieczeństwa z zestykami normalnie zwartymi powinny być podłączone do programatora, który cały czas sprawdza poprawność ich działania. Jeśli programator posiada funkcję testu podczas zaniku zasilania, należy podłączyć przewody zasilania programatora do zacisków K9 (-) i K8 (+Test). W przeciwnym wypadku podłącz je pomiędzy zaciski K10 (+) i K9 (-). Test listew powinien być aktywowany poprzez menu *La.ŁE*

4.6 – POŁĄCZENIE LISTEW BEZPIECZEŃSTWA

Programator rozpoznaje 2 rodzaje listew bezpieczeństwa, zależnie od zacisków, do których są one podłączone.

- Typ 1 (stałe): zamocowane na ścianach lub innych stałych przeszkodach, które znajdują się w pobliżu bramy podczas jej otwierania. Gdy listwa bezpieczeństwa typu 1 zadziała podczas fazy otwierania, programator zamknie bramę na 3 sekundy, następnie stanie. Gdy listwa bezpieczeństwa typ 1 zadziała podczas zamykania bramy, programator zatrzyma bramę natychmiast. Kierunek otwierania bramy po podaniu następnej komendy START lub START DLA PIESZYCH, zależnie od parametru STOP (odwraca lub kontynuuje ruch). Jeśli wejście STOP jest wyłączone, komenda powoduje kontynuacje ruchu.
- Typ 2 (ruchome): montowane na krawędzi bramy. Gdy listwy bezpieczeństwa typu 2 zadziałają podczas otwierania bramy, programator zatrzyma bramę natychmiast; gdy zadziałają podczas zamykania, programator otworzy bramę na 3 sekundy a następnie zatrzyma bramę. Kierunek bramy po podaniu kolejnego impulsu START lub START DLA PIESZYCH, zależnie od parametru STOP (odwraca lub kontynuuje ruch). Jeśli wejście STOP jest wyłączone, komenda powoduje kontynuacje ruchu.

Oba wejścia mogą obsługiwać standardowe listwy bezpieczeństwa z zaciskami normalnie zwartymi i rezystancyjnej listwy bezpieczeństwa o nominalnej rezystancji 8,2kOhm.

Podłącz przewody listwy bezpieczeństwa typ 1 pomiędzy zaciski **J7 (EDGE1)** i **J9 (COM)** programatora. Podłącz przewody listwy bezpieczeństwa typ 2 pomiędzy zaciski **J8 (EDGE1)** i **J9 (COM)** programatora.



4.7 – WEJŚCIA AKTYWACYJNE

Programator PD12 wyposażony jest w 2 wejścia, których działanie zależy od ustawień programatora (patrz element **Strt** menu).

- Tryb standardowy: komenda na pierwsze wejście spowoduje pełne otwarcie bramy (start); a komenda na drugie wejście spowoduje częściowe otwarcie bramy (tryb dla pieszych).
- Komenda Otwórz/Zamknij: komenda na pierwsze wejście otwiera bramę, podczas gdy komenda na drugie wejście zamyka bramę. Sterowanie impulsowe; impuls powoduje pełne otwarcie lub zamknięcie bramy.
- Sterowanie na nacisk ciągły: komenda na pierwsze wejście otwiera bramę, podczas gdy komenda na drugie wejście zamyka bramę. Tryb monostabilny; brama będzie otwierana lub zamykana tak długo, aż zestyk będzie zwarty i zatrzyma się natychmiast po jego rozwarciu.
- Tryb czasowy: jest podobny do trybu standardowego z tą różnicą, że brama pozostaje otwarta (całkowicie lub częściowo) kiedy zestyk wejścia jest zwarty; jak tylko zestyk zostanie rozwarty zaczyna się odliczanie czasu pauzy, po tym czasie brama się zamknie. Funkcja ta pozwala na zaprogramowanie otwarcia bramy podczas dnia, używając zewnętrznego zegara. Automatyczne zamykanie musi być włączone.

We wszystkich trybach wejścia muszą być podłączone do urządzeń posiadających zestyki normalnie rozwarte.

Podłącz przewody urządzeń kontrolujących pierwsze wejście pomiędzy zaciski **J1 (START)** i **J4 (COM)** programatora.

Podłącz przewody urządzeń kontrolujących drugie wejście pomiędzy zaciski **J2 (START P.)** i **J4 (COM)** programatora.

Funkcja pierwszego wejścia może być aktywowana przyciskając przycisk ↑ poza menu programowania lub poprzez zdalne sterowanie zaprogramowane na kanale 1 (patrz odpowiednią instrukcję odbiornika MR1).

Funkcja drugiego wejścia może być aktywowana przyciskając przycisk ↓ poza menu programowania lub poprzez zdalne sterowanie zaprogramowane na kanale 2 (patrz odpowiednią instrukcję odbiornika MR1).



4.8 – STOP

Dla zwiększenia bezpieczeństwa można zamontować wyłącznik STOP, który spowoduje natychmiastowe zatrzymanie bramy po wciśnięciu. Przełącznik ten musi mieć zestyk normalnie zwarty, który rozwiera się podczas zadziałania wyłącznika.

W przypadku, gdy wyłącznik STOP zadziała podczas gdy brama będzie otwarta, funkcja automatycznego zamknięcia zostanie anulowana. Aby ponownie zamknąć bramę należy wydać kolejny impuls otwierający (jeśli funkcja "start" podczas pauzy jest wyłączona, zostanie ona tymczasowo włączona).

Podłącz przewody wyłącznika STOP pomiędzy zaciski **J3** (STOP) i J4 (COM) programatora.

Funkcja wyłącznika STOP może był aktywowana za pomocą zdalnego sterowania zaprogramowanego na kanale 3 (patrz odpowiednią instrukcję odbiornika MR1).



4.9 – WYJŚCIE NISKIEGO NAPIĘCIA DLA LAMPY

Programator PD12 posiada wyjście 24V DC pozwalające na podłączenie urządzenia o maksymalnym obciążeniu 3W.

Wyjście to może być użyte do podłączenia lampy ostrzegawczej, wskazującej stan bramy lub lampy migającej niskiego napięcia (np. LUMOS-24V). Podłącz przewody lampy do zacisków **K7(+)** i **K6(-)**.

UWAGA: Należy zwrócić uwagę na biegunowość podłączanych urządzeń.



4.10 – OŚWIETLENIE DODATKOWE

Programator posiada wyjście OŚWIETLENIA DODATKOWEGO (np. światła ogrodowe), sterowanie zdalnie z przycisku nadajnika.

Zaciski oświetlenia dodatkowego mogą być również wykorzystane dla lampy ostrzegawczej 230V z przerywaczem.

Wyjście OŚWIETLENIA DODATKOWEGO to zestyk normalnie rozwarty z zasilaniem.

Podłącz przewody do zacisków B1 i B2.



4.11 – ZAMEK

Programator umożliwia zamontowanie elektrozamka przy bramie, zapewniającego pewne zamkniecie bramy. Należy używać zamka 12V.

Podłącz przewody elektrozamka do zacisków **K4** i **K5** programatora.



4.12 – ANTENA ZEWNĘTRZNA

Zaleca się używanie anteny zewnętrznej (model ANS433) w celu zagwarantowania maksymalnego zasięgu zdalnego sterowania.

Podłącz przewód anteny do zacisku **A2 (ANT)** a oplot do zacisku **A1 (ANT-)** programatora.

UWAGA: używając lampy LUMOS-24V z wbudowaną anteną, połącz zacisk **3** lampy z zaciskiem **A2 (ANT)** programatora a zacisk **4** lampy z zaciskiem **A1 (ANT-)** programatora.



4.13 – KARTA RADIA

Programator PD12 jest przystosowany do podłączenia karty radia MR1.

UWAGA: konieczne jest odłączenie zasilania programatora przed przystąpieniem do operacji opisanych poniżej. Należy zwrócić uwagę na sposób podłączenia karty.

Odbiornik MR1 wyposażony jest w 4 kanały i każdy z nich odpowiada komendzie programatora PD12.

KANAŁ 1 \rightarrow START KANAŁ 2 \rightarrow START DLA PIESZYCH KANAŁ 3 \rightarrow STOP KANAŁ 4 \rightarrow OŚWIETLENIE DODATKOWE

Uwaga: przed przystąpieniem do programowania należy zapoznać się z instrukcją odbiornika MR1.

4.14 – INTERFEJS

Interfejs ADI pozwala na podłączanie do programatora opcjonalnych modułów V2.

Zapoznaj się z katalogiem V2 lub dokumentacją techniczną opisującą moduły z interfejsem ADI odpowiednie dla danego programatora.

4.15 – ZASILANIE

Programator musi być zasilane 230V 50Hz (120V 50/60 Hz dla modeli 120V), z zabezpieczeniem wyłącznikiem różnicowoprądowym zgodnym z obowiązującymi normami.

Podłącz przewody zasilania do zacisków L i N znajdujących się obok transformatora.





4.16 – ZASILANIE BATERYJNE

W przypadku zaniku zasilania urządzenie może być zasilane z baterii (akcesorium o kodzie 161212).

Bateria powinna być zamontowana tak jak pokazano na rysunku.

Podłącz złącze baterii do zacisków BATTERY programatora.





4.17 – POŁĄCZENIA ELEKTRYCZNE



BRAMAR[®]

P1 _ P7	oświetlenie dodatkowe 230V lub lampa					
D1 - D2	ostrzegawcza					
K1	silnik 2 (+)					
K2	silnik 2 (ochrona/uziemienie)					
К3	silnik 2 (-)					
K4 – K5	elektrozamek 12V					
	oświetlenie dodatkowe 14V lub lampa					
KO - K7	ostrzegawcza					
VO	zasilanie +24V dla fotobarier/ listwy					
Kð	bezpieczeństwa optycznej z testem					
К9	wspólny akcesoriów (-)					
¥10	zasilanie +24V do fotobariery i innych					
KIU	akcesoriów					
	komenda OTWARCIA do podłączenia					
J1	standardowych urządzeń z zestykiem					
	normalnie rozwartym (N.O)					
	komenda OTWARCIA DLA PIESZYCH do					
J2	podłączenia standardowych urządzeń z					
	zestykiem normalnie rozwartym (N.O)					
12	komenda STOP – zestyk normalnie					
12	zwarty (N.C).					
J4	wspólny (-)					
J5	zewnętrzne fotobariery (N.C.)					
J6	wewnętrzne fotobariery (N.C).					
17	listwy bezpieczeństwa typ 1 (stałe)					
11	(N.C.)					
10	listwy bezpieczeństwa typ 2 (ruchome)					
0	(N.C.)					
A1	oplot anteny					
A2	antena					
BATTERY	bateria (kod 161212)					
RECIEVER	złącze odbiornika MR1					
ADI	interfejs ADI					
M1	silnik 1					
Zasilanie 24V DC	zasilanie programatora (+24V)					
OVERLOAD	sygnalizacja przeciążenia zasilania					
	akcesoriów					

UWAGA: Zaznaczone połączenia SA połączeniami ustawionymi fabrycznie.

5 – PROGRAMATOR

5.1 WYŚWIETLACZ

Po podłączeniu zasilania programator testuje wyświetlacz poprzez zapalenie wszystkich segmentów na 1,5 sekundy 8.8.8.8. Na wyświatlaczy, przez kolejne 1.5 celkundy, pojawi sie

Na wyświetlaczu, przez kolejne 1,5 sekundy, pojawi się wersja oprogramowania np. *Pr. L.D.*



Wyświetlacz pokazuje fizyczny stan zacisków i przycisków programowania: górny pionowy segment oznacza zwarty zestyk; dolny pionowy segment oznacza, że zestyk jest rozwarty (powyższy obrazek pokazuje sytuację w której wejścia PHOTO, PHOTO-I, EDGE i STOP są poprawnie podłączone.

UWAGA: jeśli wyświetlacz jest wyłączony oznacza to, że programator znajduje się w trybie oszczędzania energii; aby go uruchomić należy wcisnąć przycisk OK.

Punkty na wyświetlaczu pokazują stan przycisków programowania; po naciśnięciu przycisku zapala się odpowiedni punkt.

Strzałki po lewej stronie wyświetlacza pokazują stan wejść START. Strzałka zapala się kiedy odpowiednie wejście zostanie zwarte.

Strzałki po prawej stronie wyświetlacza pokazują stan bramy.

- górna strzałka zapala się podczas otwierania. Miga jeśli otwieranie zostało spowodowane zadziałaniem urządzenia bezpieczeństwa.
- środkowa strzałka zapala się gdy brama jest zatrzymana. Miga gdy zaczęło się odliczanie czasu pauzy do automatycznego zamknięcia.
- najniższa strzałka świeci gdy brama znajduje się w fazie zamykania. Miga jeśli zamykanie zostało spowodowane zadziałaniem urządzeń bezpieczeństwa.

5.2 – UŻYCIE PRZYCISKÓW PROGRAMOWANIA

Funkcje programatora i czasy pracy programowane są z poziomu menu konfiguracyjnego, do którego dostęp i obsługę zapewniają 3 przyciski, \uparrow, \downarrow i **OK**. znajdujące się z boku programatora.

UWAGA: poza menu programowania naciśnięcie przycisku ↑ uruchamia komendę START, a naciśnięcie przycisku ↓ uruchamia komendę START DLA PIESZYCH.

W niniejszej dokumentacji procedura programowania przedstawiona jest za pomocą diagramów zawierających widoki wyświetlacza.

Schemat blokowy zawiera symbole przycisków, które należy przycisnąć aby poruszać się po menu. Gdy obok symbolu przycisku znajduje się czas, oznacza to, że przycisk należy przycisnąć i przytrzymać tak długo ile wynosi podany czas.

6 – INICJALIZACJA PROGRAMATORA

Operacja ta jest konieczna, gdy programator instalowany jest po raz pierwszy; ustala ona kolejność otwierania się skrzydeł oraz kierunek obrotu silników. Przed wykonaniem inicjalizacji nie jest możliwe sterowanie bramą ani skonfigurowanie programatora.

Procedura inicjalizacji jest następująca:

- **1.** Rozpoczęcie inicjalizacji.
- 2. Wybór pierwszego i drugiego skrzydła
- 3. Wybór kierunku otwierania.
- **4.** Sprawdzenie połączenia silnika SLAVE (dodatkowego).
- 5. Testowanie czasów pracy.

Poniższa tabela przedstawia funkcje przycisków

OK	Naciśnij i puść przycisk OK
OK 2"	Przytrzymaj przycisk OK . przez 2 sekundy
OK	Zwolnij przycisk OK .
•	Naciśnij i puść przycisk 个
V	Naciśnij i puść przycisk 🗸

UWAGA:

- Przed przystąpieniem do inicjalizacji należy upewnić się, że silnik i wszystkie akcesoria są poprawnie podłączone.
- Ustaw skrzydła bramy w pozycji mniej więcej połowy (wysprzęgl napędy, przesuń bramę, zasprzęgl napędy ponownie).
- Na początku brama otworzy się w niewielkim stopniu. W fazie końcowej brama otworzy się całkowicie. Operator powinien znajdować się w miejscu.
- Inicjalizacja zostaje przerwana automatycznie po bezczynności trwającej dłużej niż minutę.
- Procedura inicjalizacji obejmuje wczytanie standardowych wartości parametrów zaprogramowanych w menu.

Start



Naciśnij i przytrzymaj OK. przez około 2 sekundy, aż na wyświetlaczu pojawi się napis "-ini". Po zwolnieniu przycisku pojawi się napis GO. Wciśnięcie OK. rozpoczyna procedurę inicjalizacji. Strzałkami można wybrać "ESC", aby wyjść bez rozpoczynania procedury.

🗙 BRAMAR®



OK

6,93

Wybrać ten parametr w zależności od skrzydła w ruchu (1-go lub 2-go)

SUP poruszające się skrzydło powinno otworzyć się pierwsze inF poruszające się skrzydło powinno otworzyć się drugie

UWAGA: Jeśli w instalacji występuje tylko jeden silnik należy ustawić SUP

Parametr zależy od kierunku otwierania skrzydła nr 1

- RP1 skrzydło bramy otwiera się
- E Һ1 skrzydło bramy zamyka się

Po wybraniu tej opcji, programator uruchomi silnik napędu SLAVE

1. Jeżeli programator wykryje silnik SLAVE, na wyświetlaczu pojawi sie RP2

Parametr zależy od kierunku otwierania skrzydła nr 1

RP2 skrzydło bramy otwiera się EH2

skrzydło bramy zamyka się

Po wybraniu tej opcji, naciśnij **OK**. aby przejść do następnego etapu. Jeśli na wyświetlaczu pojawi się E r g a, oznacza to, że silnik SLAVE został podłączony nieprawidłowo.

Sprawdź połączenie silnika SLAVE i powtórz procedurę inicjalizacji.

2. Jeżeli programator nie wykrywa silnika SLAVE, na wyświetlaczu pojawi się 51nG

Jeżeli w instalacji ma działać tylko jeden napęd, wciśnij OK. aby przejść do następnego etapu.

Jeżeli w instalacji mają działać 2 napędy, wybierz opcję $d \sigma P$ i naciśnij **OK**.

Jeśli na wyświetlaczu pojawi się E r 99, oznacza to, że silnik SLAVE został podłączony nieprawidłowo.

Sprawdź połączenie silnika SLAVE i powtórz procedurę inicjalizacji.

3. Jeżeli programator nie wykryje fotobariery na wejściu PHOTO, na wyświetlaczu pojawi się FŁ no

Jeżeli w instalacji ma nie być fotobariery, należy wybrać FŁ חם i nacisnąć ON aby przejść do kolejnego etapu. Fotobariery zostaną automatycznie wyłączone.

Jeżeli w instalacji są przewidziane fotobariery, wybierz FŁS i naciśnij **OK** Gdy na wyświetlaczu pokaże się E r = 31 oznacza to, że fotobariery nie są podłączone, lub są podłączone niepoprawnie. Sprawdź podłączenie fotobariery i powtórz procedurę.

4. Jeśli programator wykryje podłączone poprawnie fotobariery na wejściu PHOTO, automatycznie przejdzie do etapu nauki czasów pracy.

Naciśnij **OK** aby rozpocząć naukę czasów pracy. Wybierz **E S C** i naciśnij **OK** aby wyjść z menu bez ustawiania czasów pracy. Uwaga: w przypadku opuszczenia menu ustawiania czasów pracy bez wprowadzenia ustawień, nie będzie możliwe operowanie brama.

W tym przypadku należało będzie wykonać naukę czasów pracy będzie należało wykonać w późniejszym etapie.



11

2



7 – DOSTĘP DO USTAWIEŃ PROGRAMATORA

Po przeprowadzeniu procesu inicjalizacji (nawet w przypadku, gdy nie przeprowadzona została nauka czasów pracy), możliwy jest dostęp do funkcji programatora.

- Naciśnij i przytrzymaj przycisk OK. aż na wyświetlaczu 1. pojawi się żądane menu.
- 2. Puść przycisk OK: na wyświetlaczu pojawi się pierwsza opcja z podmenu.
- -**LFG** Szybka konfiguracja
- -Programowanie (pełne menu)
- -Ent Licznik cykli

12'

15

18″ OK

21″ OK

- -RPP Nauka czasów pracy
- -*dEF* Wczytanie parametrów fabrycznych
- -ini Inicjalizacja programatora

8 – SZYBKA KONFIGURACJA

Menu to pozwala na ustawienie parametrów programatora w kilku krokach.

Konieczne jest aby procedura inicjalizacji została uprzednio przeprowadzona (nawet w przypadku gdy nie przeprowadzona została nauka czasów pracy).

- 1. Naciśnij i przytrzymaj OK. aż na wyświetlaczu pokaże się -EFG.
- 2. Zwolnij przycisk OK.: na wyświetlaczu pojawi się pierwsze element tego menu PaŁ
- Poł Ustawianie siły SEnS Regulacja czujnika przeszkody LoG Logika działania

FinE Wyjście z menu

11111 -CFG oĸ nt Dot n 58 í٦ Lob OK Lat ſ1 in E OK) OK OK 767 11: ! OK

11111

8.1 USTAWIANIE SIŁY

Menu to pozwala na ustawienie siły silnika. Wartość wyświetlona jest aktualną wartością siły. Przy użyciu przycisków \uparrow , \downarrow ustaw odpowiednią wartość. i naciśnij **OK** aby potwierdzić.

 D ÷ 100
 Wartości od 30 (minimum) do 100 (maksimum). Dla obu silników wartości są takie same.
 PEr5
 Konfiguracja zaawansowana: jeśli wyświetlacz pokazuj PEr5 znaczy to, że

wyświetlacz pokazuj PErS znaczy to, z oba silniki mają ustawioną różną wartość siły PoŁ 1, PoŁ 2. Wybór opcji PErS powoduje wyjście z menu.



8.2 – REGULACJA CZUJNIKA PRZESZKODY

Programator PD12 posiada specjalny system pozwalający na wykrycie momentu, w którym brama trafi na przeszkodę. System ten bazuje na pomiarze prądu pobieranego przez silnik: niespodziewany wzrost poboru prądu wskazuje na wystąpienie przeszkody w ruchu bramy. Czujnik ten jest wykorzystywany również do ustalenia punktów krańcowych położenia bramy, tzn. miejsca zatrzymania się skrzydeł bramy.

Wykrycie przeszkody podczas normalnej pracy (ruchu) skutkuje odwróceniem ruchu bram w celu uwolnienia przeszkody. Brama zostanie zatrzymana gdy wystąpi jeden z następujących przypadków:

- podczas spowolnienia
- podczas pierwszego cyklu po wejściu w menu programowania
- po podłączeniu zasilania do programatora.

Menu to pozwala na ustawienie prądu pobieranego przez silnik, który uruchamia czujnik przeszkody. Wartość wyświetlona jest wartością aktualnie ustawioną. Używając przycisków ↑, ↓ wybierz odpowiednią wartość i potwierdź wciskając OK.

Możliwe opcje:

- 1 D ÷ 3 5
 Wartość od 1,0 do 3,5 Ampera: wartości takie same dla obu silników. Wartość minimalna odpowiada maksymalnej czułości czujnika przeszkody, i analogicznie odwrotnie. Zależnie od ustawionej wartości programator oblicza przyśpieszenie i spowolnienie oraz silę startową.
- PEr5 Konfiguracja zaawansowana: jeśli wyświetlacz pokazuje PEr5 znaczy to, że oba silniki mają ustawioną różną wartość siły 5En1 i 5En2. Wybór opcji PEr5 powoduje wyjście z menu.

Uwaga: Jeżeli podczas inicjalizacji przeprowadzona została nauka czasów pracy, programator przeprowadził również automatyczne rozpoznanie utrudnień ruchu i ustawił wartość czułości. Jeżeli natomiast nauka czasów nie została przeprowadzona wartość czułości będzie ustawiona na wartość fabryczną.



BRAMAR[®]

8.3 – LOGIKA PRACY

Szybka konfiguracja ustala jaka akcja będzie wykonana po wydaniu komendy start (z listwy zaciskowej, ze zdalnego sterowania lub z klawiatury).

Możliwe opcje to:

P-P

Logika krokowa – komenda start powoduje kolejno otwieranie, stop, zamykanie, stop.

AULo

- Logika automatyczna komenda start powoduje otwarcie bramy.
 - podczas otwierania, kolejna komenda start jest ignorowana. Zamykanie jest automatyczne, po zaprogramowanym czasie pauzy.
 - podczas pauzy, komenda start resetuje odliczanie czasu pauzy.
 - podczas zamykania, komenda start natychmiast otwiera ponownie bramę.

UWAGA: Gdy logika automatyczna jest wybrana, możliwe jest ustawienie czasu pauzy (do 20 minut, wartością domyślną jest 15 sekund).

PEr5 Logika indywidualna: komenda start powoduje działanie zgodne z ustawieniami parametrów menu programowania. Wybór opcji PEr5 wychodzi z menu, z zachowaniem ustalonych wcześniej wartości.



8.4 WYJŚCIE Z SZYBKIEJ KONFIGURACJI

Menu to pozwala na opuszczenie programowania zachowując wszystkie zmodyfikowane parametry. UWAGA: Jeżeli wyjście z menu nastąpi po upłynięciu czasu bezczynności (1 minuta bez przyciskania jakichkolwiek przycisków) zmiany nie zostaną zachowane.



9 – WCZYTYWANIE PARAMETRÓW DOMYŚLNYCH

Jeśli to konieczne, możliwy jest powrót do ustawień parametrów domyślnych, fabrycznych (patrz tabelę podsumowującą).

UWAGA: Procedura ta skutkuje skasowaniem wszystkich ustawionych parametrów, dlatego też znajduje się poza menu programowania, w celu uniknięcia przypadkowego uruchomiania.

Wczytanie parametrów domyślnych jest wykonywane za każdym razem, gdy przeprowadzana jest procedura inicjalizacji (nawet bez nauki czasów pracy).

Parametry ustawione podczas inicjalizacji pozostają nawet gdy wczytane zostaną parametry domyślne.

- 1. Naciśnij i przytrzymaj **OK** aż na wyświetlaczu pojawi się -dEF
- 2. Zwolnij OK: na wyświetlaczu pojawi się E 5 [(wciśnij OK jeśli chcesz opuścić menu)
- **3.** Naciśnij przycisk $\mathbf{\psi}$: na wyświetlaczu pojawi się $\mathbf{d} \mathbf{E} \mathbf{F}$
- 4. Naciśnij przycisk OK: na wyświetlaczu pojawi się no.
- **5.** Naciśnij przycisk $\mathbf{\psi}$: na wyświetlaczu pojawi się **5***i*
- **6.** Naciśnij przycisk **OK**: wszystkie parametry zostaną zastąpione wartościami domyślnymi (patrz tabela na stronie 34 35), programator wyjdzie z trybu programowania.



BRAMAR®

10 – NAUKA CZASÓW PRACY

Menu to pozwala na zaprogramowanie czasów wymaganych do otwarcia i zamknięcia bramy. Podczas tej fazy programator zapamiętuje również siły wymagane do otwarcia i zamknięcia bramy: wartości te będą użyte przez aktywację czujnika przeszkody.

- 1. Naciśnij i przytrzymaj OK aż na wyświetlaczu pojawi się RPP
- 2. Zwolnij przycisk OK: na wyświetlaczu pojawi się E 5 [(wciśnij OK jeśli chcesz opuścić menu)
- 3. Naciśnij przycisk \mathbf{v} : na wyświetlaczu pojawi się Ł.ŁR \mathbf{u}
- 4. Naciśnij przycisk **OK** aby aktywować procedurę nauki czasów pracy:

UWAGA:

 Jeżeli nauka czasów pracy jest wykonana podczas procedury inicjalizacji, wartości czułości czujnika przeszkody są automatycznie zapisane w pamięci a procedura nauki kończy się na kroku 4,5.
 jeżeli w instalacji jest tylko jeden silnik procedura zaczyna się od kroku 4.3.

- 4.1 Skrzydło 1 otwiera się przez kilka sekund
- 4.2 Skrzydło 2 zamyka się aż do wystąpienia jednego z warunków:
 - czujnik przeszkody wykryje zablokowanie skrzydła
 - wydana została komenda start
- 4.3 Skrzydło 1 zamyka się aż do wystąpienia jednego z warunków opisanego powyżej. Pozycja ta zostanie zapisana jako punkt zamknięcia skrzydła 1.
- 4.4 Manewr otwierania jest wykonywany na każdym skrzydle. Otwieranie zakończy się w przypadku wystąpienia jednego z warunków opisanych w punkcie 4.2 (pierwsza komenda START zatrzymuje skrzydło 1, druga komenda START zatrzymuje skrzydło 2). Wymagany czas zostanie zapisany jako czas otwierania.
- 4.5 Manewr zamykania jest wykonywany na każdym skrzydle. Zamykanie zakończy się w przypadku wystąpienia jednego z warunków opisanych w punkcie 4.2. Wymagany czas zostanie zapisany jako czas zamykania.
- 5. Na wyświetlaczu pokaże się wartość zalecana dla czujnika przeszkody silnika 1. Jeżeli żadna czynność nie zostanie wykonana przez 20 sekund, programator wyjdzie z fazy programowania bez zapisania zalecanej wartości.
- 6. Wartość zalecana może być zmieniona poprzez wciśnięcie przycisków \uparrow i \downarrow , naciśnięcie OK zatwierdza wyświetloną wartość a na wyświetlaczu pokaże się 5 E n?
- 7. Naciśnij przycisk ψ : na wyświetlaczu pojawi się $5 E \pi 2$, naciśnij OK aby wyświetlić wartość zalecaną na czujnika przeszkody silnika 2, która może być zmodyfikowana w sposób podobny do $5 E \pi 1$.
- Naciśnij i przytrzymaj przycisk ↓ aż na wyświetlaczu pojawi się FinE. następnie naciśnij OK, wybierz opcje 5 i naciśnij OK aby wyjść z menu programowania, zapisując wartości czujników.



11 – ODCZYT LICZNIKA CYKLI

Programator PD12 zlicza pełne cykle pracy bramy, jeśli to koniczne może też wskazać, że wymagany jest serwis bramy z napędem po przekroczeniu ustawionej liczby cykli.

Dostępne są dwa liczniki.

- Licznik łącznej ilość kompletnych cykli, który nie może zostać wyzerowany (opcja ŁoŁ elementu ĹonŁ).
- Licznik odliczający w dół, wskazujący ilość pozostałych cykli do konieczności serwisu (opcja らとて、 elementu にった). Licznik ten może być zaprogramowany na żądaną wartość.

Poniższy schemat pokazuje jak odczytać licznik łączny cykli, liczbę cykli do kolejnego serwisu jak również w jaki sposób zaprogramować liczbę cykli co jaką należy przeprowadzać serwis (na przykładzie pokazano, że programator zapisał wykonanie 12451 i do kolejnego serwisu pozostało jeszcze 1300 cykli)

Obszar 1 pokazuje ilość kompletnych cykli; za pomocą przycisków \uparrow i \downarrow , można zmienić wyświetlanie z tysięcy na jednostki.

Obszar 2 pokazuje ilość cykli przed następnym wymaganym serwisem: wartość ta jest zaokrąglana do setek.

Obszar 3 pokazuje ilość cykli pozostałych do serwisu. Po naciśnięciu przycisków \uparrow i \downarrow , aktualna wartość zostanie zaokrąglona do tysięcy a aktualne wskazanie zniknie.

SYGNALIZACJA WYMAGANEGO SERWISU

Jak tylko licznik cykli do wymaganego serwisu osiągnie zero, programator będzie wskazywał potrzebę serwisu uruchamiając dodatkową funkcję migotania wstępnego lampy ostrzegawczej – 5 błysków.

Sygnał ten będzie powtarzany przy każdym cyklu otwierania, aż serwisant nie zmieni ustawienia cykli pozostałych do serwisu. W przypadku gdy nowa wartość nie będzie ustawiona (licznik pozostawiony na 0) funkcja sygnalizacji zostanie wyłączona.

UWAGA: operacja ta powinna być wykonana przez wykwalifikowanego technika.



12 - PROGRAMOWANIE

Menu konfiguracyjne – PrG zawiera listę konfigurowalnych elementów; wyświetlacz pokazuje wybrany element.

Naciskając $\mathbf{\downarrow}$, przechodzi się do następnego elementu, naciskając $\mathbf{\uparrow}$, wraca się do poprzedniego elementu. Naciskając **OK** można zobaczyć aktualną wartość wybranego elementu oraz w razie potrzeby zmienić go.

Ostatnim elementem menu jest FinE, który zapisuje wprowadzone zmiany i powraca do normalnej pracy programatora.

Należy koniecznie wyjść z menu programowania za pomocą tego elementu, aby nie utracić wprowadzonej konfiguracji.

UWAGA: w przypadku, gdy żadna akcja nie będzie wykonana przez dłużej niż jedną minutę, programator wyjdzie w menu programowania bez zapisywania zmian.

Przytrzymując przycisk $\mathbf{\downarrow}$, elementu menu konfiguracji będą przewijały się szybko, aż do elementu FinE. I odwrotnie, poprzez przytrzymanie przycisku $\mathbf{\uparrow}$ elementu menu konfiguracji będą przewijały się szybko, aż do elementu En.5R.

W ten sposób można szybko przejść zarówno na dół jak i górę listy.

Są trzy rodzaje elementów menu:

- menu funkcyjne
- menu czasu
- menu wartości

Menu funkcyjne

Menu tego typu pozwala na wybór jednej z dostępnych funkcji. Po wejściu w takie menu wyświetli się aktualna opcja; można zmieniać opcje za pomocą przycisków \downarrow i \uparrow . Naciskając **OK** ustawia się wybraną opcję i powraca do menu konfiguracji.

Menu czasu

Menu takie pozwala na ustawienie czasu działania funkcji. Po wejściu w takie menu wyświetli się wartość; forma wyświetlania czasu zależy od jego wartości.

 - czasy mniejsze nić jedna minuta wyświetlane są w następujący sposób



każde przyciśnięcie przycisku ↑, powoduje zwiększenie aktualnej wartości o 0,5 sekundy, analogicznie przyciśnięcie przycisku ↓ powoduje zmniejszenie aktualnej wartości o 0,5 sekundy.

 - czasy z przedziału od 1 a 10 minut są wyświetlane w następujący sposób:



każde przyciśnięcie przycisku ↑, powoduje zwiększenie aktualnej wartości o 5 sekund, analogicznie przyciśnięcie przycisku ↓ powoduje zmniejszenie aktualnej wartości o 5 sekund.

 - czasy większe niż 10 minut są wyświetlane następująco:



każde przyciśnięcie przycisku ↑, powoduje zwiększenie aktualnej wartości o 0,5 minuty, analogicznie przyciśnięcie przycisku ↓ powoduje zmniejszenie aktualnej wartości o 0,5 minuty.

Poprzez wciśnięcie i przytrzymanie przycisku ↑ można szybko zwiększyć wartość i osiągnąć maksimum. Poprzez wciśnięcie i przytrzymanie przycisku ↓ można szybko zmniejszyć wartość i osiągnąć minimum 0.0.

Zależnie od funkcji ustawienie wartości 0 znaczy, że dana funkcja jest wyłączona, w takim przypadku na wyświetlaczu może pojawić się "no" zamiast 0.0.

Menu wartości

Menu to jest podobne do menu czasu, z tą różnicą, że wartością może być dowolna liczba. Przytrzymując ↑ lub ↓ wartość będzie zwiększana lub zmniejszana powoli.

UWAGA: w poniższym opisie napęd 1 jest podłączony do pierwszego skrzydła (tego, które otwiera się jako pierwsze), a napęd 2 jest podłączony do drugiego skrzydła (tego, które zamyka się jako pierwsze) zgodnie z ustawieniami procedury inicjalizacji.



Włączanie Oszczędzania Energii

Jeżeli funkcja ta jest włączona, programator będzie przechodził w tryb oszczędzania energii.

- **5***i* Funkcja włączona
- רם Funkcja wyłączona

Czas działania "funkcji furtki"

Po wydaniu komendy "funkcji furtki" jedno skrzydło bramy (główne) otwiera się przez krótki okres czasu. Maksymalny czas może wynosić minutę.

UWAGA: Czas " funkcji furtki" nie może przekroczyć całkowitego czasu otwierania skrzydła.

Czas zamykania "funkcji furtki"

Przy "funkcji furtki" programator używa tego czasu do zamknięcia bramy. Maksymalny czas może być ustawiony na równi z czasem zamykania głównego skrzydła.

Aby zapobiec niekompletnemu zamknięciu skrzydła zaleca się ustawienie czasu dłuższego niż ustawiony L RPP

Opóźnienie skrzydła bramy podczas otwierania

Podczas otwierania, drugie skrzydło zacznie otwieranie po skrzydle pierwszym. Za pomocą tego menu można ustawić czas po jakim drugie skrzydło ruszy.

Jeśli **r**.**RP** jest ustawione na 0, programator ignoruje kolejność otwierania się skrzydeł bramy.



Opóźnienie skrzydła bramy podczas zamykania

Podczas zamykania, pierwsze skrzydło zaczyna ruch po drugim skrzydle. Czas tego opóźnienia ustawiony jest za pomocą tego menu.

Czas elektrozamka

Przed rozpoczęciem otwierania, programator zasili elektrozamek w celu zwolnienia go i umożliwienia otwarcia bramy.

Czas Ł 5*E* r ustawi czas zasilania elektrozamka.

UWAGA: w przypadku, gdy w bramie nie jest zamontowany elektrozamek należy ustawić wartość na 0 (na wyświetlaczu pojawi się ם).

Tryb cichego zamykania elektrozamka

Menu to pozwala na ustawienie trybu cichej pracy elektrozamka.

- **5***i* Tryb cichy (100 Hz)
- n **D** Tryb normalny (50 Hz)

UWAGA: W trybie cichym, zasilanie elektrozamka ma większą częstotliwość w celu zmniejszenia hałasu wydawanego przez elektrozamek. W niektórych przypadkach mogą wystąpić problemy z odblokowaniem. Jeśli takie problemy wystąpią należy przełączyć w tryb standardowy.

Czas aktywacji elektrozamka

Przy zasileniu elektrozamka, brama nie wykona ruchu przez czas Ł ASE, aby ułatwić zwolnienie elektrozamka.

W przypadku gdy czas L RSE jest mniejszy niż czas L SEr, wzbudzenie elektrozamka trwa dalej, po ruszeniu skrzydeł bramy.

UWAGA: w przypadku, gdy brama nie posiada elektrozamka należy ustawić wartość na 0.

Czas dopchnięcia skrzydeł bramy

W celu ułatwienia zwolnienia elektrozamka, funkcja ta powoduje chwilowe zadziałanie silników w kierunku zamykania bramy, tzw. dopchnięcie skrzydeł bramy. Pomaga to zwolnić zaczep elektrozamka. Czas dopchnięcia dzięki tej funkcji może być regulowany i trwa zgodnie z ustawionym czasem.



Czas migania wstępnego

Przed jakimkolwiek ruchem bramy lampa ostrzegawcza będzie aktywowana na czas LPrE aby ostrzec o ruchu bramy.

Siła silnika 1

Menu to pozwala na ustawienie siły silnika 1. Wyświetlona wartość pokazuje wartość procentową maksymalnej siły silnika.

Siła silnika 2

Menu to pozwala na ustawienie siły silnika 2. Wyświetlona wartość pokazuje wartość procentową maksymalnej siły silnika.

Siła silnika 1 podczas spowolnienia

Menu to pozwala na ustawienie siły silnika 1 podczas fazy spowolnienia.

Wyświetlona wartość pokazuje wartość procentową maksymalnej siły silnika.

Siła silnika 2 podczas spowolnienia

Menu to pozwala na ustawienie siły silnika 2 podczas fazy spowolnienia.

Wyświetlona wartość pokazuje wartość procentową maksymalnej siły silnika.











Maksymalna siła silnika podczas pracy na baterii

Podczas pracy na baterii, programator zasilany jest niższym napięciem niż podczas zasilania sieciowego. Z tego powodu, siła silników jest zmniejszona i może nie być wystarczająca do otwarcia bramy.

Ta opcja pozwala na ustawienie maksymalnej siły silników podczas zasilania bateryjnego

n = Siła ustawiona za pomocą parametrów P = £ 1 i P = £ 2.

5*i* Maksymalna siła

Rozruch (funkcja kopa)

Gdy brama jest w spoczynku i silnik zaczyna poruszać bramę, konieczne jest przełamanie siły bezwładności bram, co w przypadku ciężkich bram, może powodować problemy z ruchem bramy.

W takim przypadku należy aktywować funkcje 5 P Un, która przez pierwsze 2 sekundy ruchu każdego ze skrzydeł bramy, programator będzie ignorował oba ustawienia parametrów P o Ł 1 i P o Ł 2 i ustawi maksymalną siłę.

Rozbieg rozruchu

Aby nie obciążać nadmiernie silników, na początku ruchu siła zostaje zwiększana stopniowo, aż do osiągnięcia wartości ustawionej. Im większa siła jest ustawiona, tym dłużej trwa rozbieg silników

Ustawianie czujnika przeszkody dla silnika 1

Kiedy prąd pobierany przez silnik 1 przekroczy wartość ustawioną w tym menu, programator odpowiednio to zasygnalizuje.

Działanie czujnika opisane jest w odpowiedniej części instrukcji.

Ustawianie czujnika przeszkody dla silnika 2 kiedy prąd pobierany przez silnik 2 przekroczy wartość ustawioną w tym menu, programator odpowiednio to zasygnalizuje.

Działanie czujnika opisane jest w odpowiedniej części instrukcji.







Spowolnienie

W końcowej fazie ruchu bramy, programator spowalnia silnik, zależnie od wartości ustawionych parametrami $P \Box r 1$ i $P \Box r 2$.

Za pomocą tego menu można ustawić czas trwania fazy spowolnienia. Wartość ustawiona jest procentową wartością pełnego otwarcia, i jest równa dla obu silników zarówno w fazie otwierania jak i zamykani.

Komenda Start podczas fazy otwierania

Za pomocą tego menu można ustawić zachowanie programatora w przypadku odebrania komendy start podczas otwierania bramy.

PAUS	Brama zatrzymuje się i przechodzi do pauzy.
СыЦ	Brama zaczyna zamykać się natychmiast.
ho	Komenda zostanie zignorowana (brama będzie kontynuować otwieranie)

Wybierz opcje $\ensuremath{\textit{PRUS}}$ aby ustawić logikę pracy "krok za krokiem".

Wybierz opcje aby ustawić logikę "zawsze otwarta"

Komenda Start podczas fazy zamykania

Za pomocą tego menu można ustawić zachowanie programatora w przypadku odebrania komendy start podczas zamykania bramy.

5LDP Brama zatrzymuje się i cykl jest uznawany za zakończony.

RPEr Brama otwiera się ponownie.

Wybierz opcje PRUS aby ustawić logikę pracy "krok za krokiem".

Wybierz opcje RPEr aby ustawić logikę "zawsze otwarta"









Komenda Start podczas pauzy

Za pomocą tego menu można ustawić zachowanie programatora w przypadku odebrania komendy start . gdy brama jest w fazie pauzy.

ЕҺіШ	Brama zaczyna się zamykać
по	Komenda jest ignorowana
PAUS	Czas pauzy zostaje zresetowany にトロロ

Wybierz opcje $\Box h i U$ aby ustawić logikę pracy "krok za krokiem". Wybierz opcje ha aby ustawić logikę "zawsze otwarta"

UWAGA: Niezależnie od wybranej opcji, komenda start pozwoli na zamknięcie bramy, jeśli ta została zatrzymana przez komendę stop lub automatyczne zamykanie nie było włączone.

Tryb "funkcja furtki" przy częściowym otwarciu bramy Za pomocą tego menu można ustawić zachowanie programatora w przypadku odebrania komendy start dla pieszych gdy brama jest w fazie częściowego otwarcia.

- PRUS Brama zatrzymuje się i przechodzi w fazę pauzy
- *LhiU* Brama natychmiast zaczyna zamykanie
- **D** Brama kontynuuje otwieranie (komenda jest ignorowana)

UWAGA: Komenda Start w każdej fazie otwieranie częściowego spowoduje całkowite otwarcie bramy; Komenda otwarcia dla pieszych jest ignorowana podczas całkowitego otwierania.

Automatyczne zamykanie

W trybie automatycznym, programator automatycznie zamyka bramę po upłynięciu czasu ustawionego w tym menu. Komenda Start, jeśli w menu jest ustawione 5 L.PR, zawsze zamyka bramę przed upływem ustawionego czasu. W trybie operacji półautomatycznym; jeżeli funkcja automatycznego zamykania będzie wyłączona poprzez ustawienie wartości 0 (na wyświetlaczu pojawi się **no**), brama zostanie zamknięta tylko i wyłącznie przez wydanie komendy start; w takim przypadku ustawienie menu St.PA będzie zignorowane. Jeżeli brama otrzyma komendę stop podczas gdy będzie w fazie pauzy, przejdzie automatycznie do trybu pracy półautomatycznej.

Zamknięcie po przejechaniu pojazdu Podczas pracy automatycznej, odliczanie czasu pauzy rozpoczyna się za każdym razem gdy wiązka fotobariery zostanie przerwana podczas pauzy.

Jeżeli fotobariery zadziałają podczas otwierania, czas ten zostanie zapisany jako czas pauzy.

Funkcja ta pozwala na zapewnienie szybszego zamknięcia bramy po przejechaniu pojazdu, dlatego też czas ustawiany powinien być mniejszy niż $\Box h.\Pi U$. Czas $\Box h.\Pi U$ będzie używany gdy ustawimy w opcję no.

W przypadku trybu półautomatycznego funkcja ta nie jest dostępna.

XBRAMAR®



Pauza po przejeździe

W celu zapewnienia krótszego czasu otwarcia bramy, można zatrzymać bramę po zadziałaniu fotobariery. Jeżeli ustawiony jest tryb automatyczny, czas pauzy ustawiony jest poprzez \Box h.Lr

Jeżeli w instalacji zamontowane są 2 komplety fotobariery (wewnętrzne i zewnętrzne), brama zatrzyma się tylko, gdy zadziałają oba komplety fotobarier.

Oświetlenie dodatkowe

Menu to pozwala na ustawienie automatycznego włączenia oświetlenia dodatkowego podczas cyklu otwierania.

UWAGA: Jeżeli wyjście jest używane przez urządzenie wyposażone w przerywacz wybierz \Box I \Box L.

- *LUC* Przekaźnik jest włączany przez komendę start lub start dla pieszych; po wybraniu tej opcji, w podmenu można ustawić czas aktywacji przekaźnika od 0,0" do 20,0" (domyślnie 1,00). Po tym czasie przekaźnik zostanie wyłączony.
- przekaźnik oświetlenia dodatkowego nie jest automatycznie aktywowany
- LICL przekaźnik jest aktywny podczas ruchu bramy; gdy brama zatrzymuje się (otwarta lub zamknięta) przekaźnik jest aktywny przez czas ustawiony w podmenu Ł LUC.

Jeżeli opcja LP.PR jest aktywna, przekaźnik jest aktywny również podczas czasu pauzy.



Kanał dodatkowy

Menu to pozwala na sterowanie przekaźnikiem oświetlenia dodatkowego za pomocą nadajnika zdalnego sterowania zapisanego na kanale 4 odbiornika.

Mon przekaźnik jest włączany na czas transmisji nadajnika zdalnego sterowania. Zwolnienie przycisku nadajnika wyłącza przekaźnik.

LIM przekaźnik jest włączany transmisją nadajnika zdalnego sterowania. jest wyłączany po upłynięciu czasu ustawionego parametrem *L LUC* wewnątrz menu *LUC*

bi5L stan przekaźnika zmienia się za każdą transmisja zdalnego sterowania.







oroi

Ustawianie wyjścia niskiego napięcia Nie używana

FL5h Tryb lampy migowej (stała częstotliwość)

- UL Tryb wskaźnika: Wskazuje stan bramy w czasie rzeczywistym. Zachowanie lampy wskazuje stan bramy – możliwe SA 4 warunki:
 - BRAMA ZATRZYMANA światło zgaszone
 - BRAMA W FAZIE PAUZY światło zapalone, stałe
 - BRAMA OTWIERA SIĘ światło miga wolno (2 Hz)
 - BRAMA ZAMYKA SIĘ światło miga szybko (4 Hz)

Miganie lampy podczas fazy pauzy

Miganie lampy ostrzegawczej działa zazwyczaj tylko podczas ruchu; jednakże jeżeli ta funkcja jest włączona, miganie będzie działać również podczas fazy pauzy bramy (brama otwarta w trybie automatycznym)

Lampa może być podpięta zarówno do wyjścia $L \sqcup \Box I$ (ustawiając parametr $\Box I \Box L$) lub do wyjścia niskiego napięcia (ustawienie parametru $F L \Box H$ w menu $\Box P I H$).

Wejście Start

Menu to pozwala na wybór trybu pracy (patrz akapit "Wejścia aktywacyjne").

- **5** LAnStandardowe działanie wejść Start i Start
Dla pieszych, zgodnie z ustawieniami.**no**Wejścia Start (z zacisków) są wyłączone.
Wejścia radiowe działają w trybie
standardowym.
- **RP CH**Komenda Start kontroluje fazę otwierania,
Start Dla Pieszych zawsze kontroluje fazę
zamykania.
- PrE5 Sterowanie ręczne; brama będzie się otwierać tak długo jak wejście Start będzie zwarte a będzie się zamykać tak długo jak zwarte będzie wejście Start Dla Pieszych.
- **Drol** Tryb operacji czasowych; brama pozostaje otwarta gdy wejście Start lub Start Dla Pieszych pozostaje zwarte; jak tylko zostanie rozwarte, odliczanie czasu pauzy zostanie rozpoczęte.

XBRAMAR®









Wejście Stop

Menu to pozwala na ustawienie funkcji związanych z komendą STOP

DD Wejście STOP nie jest dostępne.

- Pro5 Wejście STOP zatrzymuje bramę; wydanie komendy START powoduje kontynuacje ruchu bramy.
- inue Komenda STOP zatrzymuje bramę; następna komenda START powoduje ruch bramy w odwrotnym kierunku.

Ustawienie parametru STOP decyduje również o tym, w którym kierunku ruszy brama po wydaniu kolejnej komendy START, gdy została ona zatrzymana z powodu zadziałania fotobariery lub czujnika przeszkody. Jeżeli jest ustawiony na no, komenda START spowoduje ruch w tym samym kierunku.

UWAGA: podczas pauzy, komenda STOP zawsze zatrzyma odliczanie czasu pauzy, wydanie kolejnej komendy START zawsze spowoduje zamknięcie bramy.

Wejście zewnętrznych fotobarier

Menu to pozwala na włączenie wejścia dla zewnętrznych fotobariery (na otwieranie).

- Image: Wejście wyłączone (ignorowane przez
programator)
- CFCh
 Wejście włączone nawet w przypadku gdy brama nie wykonuje ruchu; otwieranie nie zacznie się jeżeli zakłócona jest wiązka fotobariery.
 Ch
 Wejście włączone tylko dla fazy zamykania.
 Uwaga: Przy włączonej opcji, konieczne jest wyłączenie testu fotobariery.

Wejście wewnętrznych fotobarier

Menu to pozwala na włączenie wejścia dla wewnętrznych fotobariery (na zamykanie).

- Wejście wyłączone (ignorowane przez programator).Nie SA wymagane żadne zworki ze Wspólnym
- AP [h]Wejście włączone

Test fotobarier

Aby zwiększyć bezpieczeństwo instalacji, programator wykonuje test fotobariery przed rozpoczęciem cyklu pracy.

Jeżeli nie zostaną stwierdzone żadne błędy, brama rozpocznie ruch. W przeciwnym przypadku brama nie wykona ruchu a lampa ostrzegawcza pozostanie zapalona przez 5 sekund. Cały test fotobariery trwa mniej niż jedną sekundę.

Uwaga: V2 zaleca włączanie testu fotobariery w celu zapewnienia większego bezpieczeństwa instalacji.



Wejście listwy bezpieczeństwa 1

Menu to pozwala włączyć wejście dla listew bezpieczeństwa typu 1 (stałych).

- **DD** wejście wyłączone (ignorowane przez programator)
- **RP** Wejście włączone podczas otwierania a wyłączone podczas zamykania
- RPCH Wejście włączone podczas otwierania i zamykania

Wejście listwy bezpieczeństwa 2

Menu to pozwala włączyć wejście dla listew bezpieczeństwa typu 2 (ruchomych).

- ma wejście wyłączone (ignorowane przez programator)
- *HP* Wejście włączone podczas otwierania a wyłączone podczas zamykania
- RPCH Wejście włączone podczas otwierania i zamykania

Test listew bezpieczeństwa

Menu to pozwala na ustawienie testu listew bezpieczeństwa

- no Test wyłączony
- Foto Test włączony dla optycznych listew bezpieczeństwa
- rE5i Test włączony dla rezystancyjnych listew bezpieczeństwa

Uwaga: V2 zaleca włączanie testu fotobariery w celu zapewnienia większego bezpieczeństwa instalacji.





Kończenie programowania

Menu to pozwala na zakończenie programowani (zarówno domyślnego jak i spersonalizowanego) zapisując zmodyfikowane ustawienia w pamięci.

Nie kończ programowania – wprowadzane będą zmiany

S*i* Zmiany zakończone

ZMIANY ZOSTAŁY WPROWADZONE – PROGRAMATOR JEST GOTOWY DO PRACY

FUNKCJA	USTAWIENIE	OPIS	DOMYŚLNIE	STAN
En.SA	no / Si	Włączenie funkcji Oszczędzania Energii	no	
t.APP	0.0" ÷ 1'00	Czas otwierania (tryb dla pieszych – tryb furtki)	6.0"	
t.ChP	0.0" ÷ 1'00	Czas zamykania (tryb dla pieszych – tryb furtki)	7.0"	
r.AP	0.0"÷ 1′ .00	Opóźnienie skrzydła podczas otwierania	1.0"	
r.Ch	0.0" ÷ 1′ .00	Opóźnienie skrzydła podczas zamykania	5.0"	
t.SEr	0.5" ÷ 1′ .00	Czas aktywacji elektrozamka	2.0"	
	no	- Elektrozamek nie jest zasilany (odpowiada wartości 0)		
SEr.S	Si / no	Tryb cichego zamknięcia	Si	
t.ASE	0.0" ÷ 1'.00	Czas aktywacji elektrozamka	1.0"	
t.inv	0.5" ÷ 1'.00	Czas dopchnięcia skrzydła bramy.	no	
	no	 Dopchniecie skrzydła bramy wyłączone (odpowiada wartości 0) 		
t.PrE	0.5" ÷ 1'.00	Czas migania wstępnego	1.0"	
	no	 Miganie wstępne wyłączone (odpowiada wartości 0) 		
Pot1	30 ÷ 100%	Moc silnika 1	60	
Pot2	30 ÷ 100%	Moc silnika 2	60	
Po.r1	0 ÷ 70%	Moc silnika 1 podczas fazy hamowania	40	
Po.r2	0 ÷ 70%	Moc silnika 2 podczas fazy hamowania	40	
P.bAt	Si / no	Maksymalna moc silnika podczas pracy na bateriach	no	
SPUn	Si / no	Rozruch (funkcja kopa)	no	
rAM	0 ÷ 6	Rozpoczęcie rozruchu	6	
SEn1	1.0A ÷ 3.5A	Czujnik przeszkody dla silnika 1	3.0A	
SEn2	1.0A ÷ 3.5A	Czujnik przeszkody dla silnika 2	3.0A	
rALL	25 ÷ 100%	Hamowanie	25	
St.AP		Start podczas otwierania	PAUS	
	no	- Komenda START jest ignorowana		
	ChiU	- Brama zamyka się		
	PAUS	- Brama zatrzymuje się		
St.Ch		Start podczas zamykania	StoP	
	Stop	- Brama dokańcza cykl		
	APEr	- Brama otwiera sie		
St.PA		Start podczas pauzy	ChiU	
	no	- Komenda START jest ignorowana		
	ChiU	- Brama zamyka się		
	PAUS	- Czas pauzy zostaje zrestartowany (Ch.AU)		
SPAP		Start dla Pieszych podczas otwierania	PAUS	
	no	- Komenda Start dla Pieszych jest ignorowana		
	ChiU	- Brama zamyka się		
	PAUS	- Brama zatrzymuje się		
Ch.AU		Automatycznie zamykania	no	
	no	- Automatyczne zamykanie wyłączone (odpowiada wartości 0)		
	0.5"÷ 20.0'	- Brama zamyka się po upływie ustawionego czasu		
<u>Ch.tr</u>		Zamknięcie po przejeździe/przejściu	no	
	no	- Zamknięcie po przejeździe/przejściu wyłączone (Ch.AU)		
	0.5"÷ 20.0'	- Brama zamyka się po upływie ustawionego czasu		
PA.tr	no / Si	Pauza po przejeździe/przejściu	no	

Server

FUNKCJA	USTAWIENIE	OPIS	DOMYŚLNIE	STAN
LUCi		Oświetlenie dodatkowe	CiCL	
	t.LUC	- Funkcja czasowe (od 0 do 20 min)		
	no	- Funkcja wyłączona		
	CiCL	- Podczas całego cyklu		
AUS		Kanał dodatkowy	Mon	
	tiM	- Funkcja czasowa (od 0 do 20 min)		
	biSt	- Tryb bistabilny		
	Mon	- Tryb monostabilny		
SPiA		Ustawienie wyjścia Niskiego Napięcia	no	
	no	- Nie używane		
	FLSh	- Funkcja lampy ostrzegawczej		
	W.L.	- Funkcja lampki kontrolnej		
LP.PA	no / Si	Lampa ostrzegawcza w czasie pauzy	no	
Strt		Wejścia Start	StAn	
	no	- Wejścia Start (z zacisków) są wyłączone		
	StAn	- Tryb standardowy		
	AP.CH	- Oddzielne komendy otwierania i zamykania		
	PrES	- Sterowanie na nacisk ciągły		
	oroL	- Tryb czasowy		
StoP		Wejście STOP	no	
	no	- Wejście jest wyłączone: komenda STOP nie zostanie odebrana		
	invE	 Komenda STOP zatrzymuje bramę: Następna komenda START odwraca kierunek ruchu. 		
	ProS	 Komenda STOP zatrzymuje bramę: Następna komenda START nie odwraca kierunku ruchu. 		
Foto		Wejście zewnętrznych fotobarier	CFCh	
	CFCh	- Fotobariera aktywna podczas zamykania i przy zatrzymanej bramie		
	no	- Wyłączone		
	Ch	- Fotobariera aktywna tylko podczas zamykania		
Fot.i		Wejście wewnętrznych fotobarier	no	
	APCh	- Fotobariera aktywna podczas otwierania i zamykania		
	no	- Wyłączone		
Ft.tE	Si / no	Test fotobarier	Si	
CoS1		Wejście listwy bezpieczeństwa typ 1 (listwa stała)	no	
	no	- Wejście nieaktywne		
	АР	-Wejście aktywne tylko podczas otwierania		
	АРСН	- Wejście aktywne podczas otwierania i zamykania		
CoS2		Wejście listwy bezpieczeństwa typ 2 (listwa ruchoma)	no	
	no	- Wejście nieaktywne		
	СН	-Wejście aktywne tylko podczas zamykania		
	АРСН	- Wejście aktywne podczas otwierania i zamykania		
Co.tE		Test działania listew bezpieczeństwa	no	
	no	- Test wyłączony		
	Foto	- Test włączony, dla listew optycznych		
	rESi	- Test włączony, dla listew rezystancyjnych		
FinE		Kończenie programowania	no	
	no	- Anulowanie wyjście z menu programowania		
	Si	- Wyjście z menu programowania i zapisanie wprowadzonych zmian.		

13 – BŁĘDY

Akapit ten pokazuje możliwe błędy pracy, wraz z ich powodami oraz sposobami naprawy.

Dioda OVERLOAD (przeciążenia) jest zapalona

Oznacza, że nastąpiło przeciążenie zasilania akcesoriów.

- Zdejmij element zawierający zaciski od K1 do K10 – dioda OVERLOAD zgaśnie.
- 2. Usuń przyczynę przeciążenia.
- Wstaw ponownie element zawierający zaciski i sprawdź, czy dioda przeciążenie na zapali się ponownie.

Zbyt długie miganie wstępne

Gdy po wydaniu komendy start lampa ostrzegawcza zaczyna od razu migać ale brama zaczyna otwierać się dopiero po pewnym czasie, oznacza to, że licznik cykli do wymaganego serwisu doszedł do zera i wymagana jest wizyta serwisanta.

Error 0

Gdy wydana zostanie komenda start a brama nie otworzy się, a na wyświetlaczu pojawi się ErrD



Oznacza to, że baterie zapasowe nie wystarczają do otwarcia bramy. Należy w takim wypadku poczekać na przywrócenie zasilania sieciowego lub wymienić rozładowane baterie na nowe.

Error 1

Jeżeli w momencie wychodzenia z programowania na wyświetlaczu pojawi się



Err1 oznacza to, że wprowadzone zmiany nie zostały zapisane. Na tego typu problem nie ma rozwiązania a wadliwy programator należy odesłać do serwisu.

Error 2

Gdy wydana zostanie komenda start a brama nie otworzy się, a na wyświetlaczu pojawi się Err2



Oznacza to, że test triaka nie powiódł się. Przed wysłaniem programatora do serwisu należy upewnić się, że silnik został odpowiednio podłączony,

Error 3

Gdy wydana zostanie komenda start a brama nie otworzy się, a na wyświetlaczu pojawi się E rr B

Oznacza to, że test fotobariery nie powiódł się.

1. Upewnij się, że



żadna przeszkoda nie zakłóciła wiązki fotobariery podczas wydawania komendy start.

- Upewnij się, że fotobariery ustawione w menu jako włączone, zostały odpowiednio zainstalowane.
- Jeżeli w instalacji znajdują się zewnętrzne fotobariery, upewnij się, że element menu F□L□ jest ustawiony na CF CH
- Upewnij się, że fotobariery są zasilane i działają poprawnie; kiedy zakłuci się wiązkę fotobariery powinien być słyszalny klik przekaźnika.
- Upewnij się, że fotobariery są odpowiednio podłączone, tak jak pokazano w akapicie dotyczącym instalacji.

Error 5

Gdy wydana zostanie komenda start a brama nie otworzy się, a na wyświetlaczu pojawi się ErrS



Oznacza to, że test listew bezpieczeństwa zakończył się porażką.

Sprawdź ustawienia menu listew bezpieczeństwa $(\Box LE)$.

Upewnij się, że listwy są zamontowane poprawnie.

Error 8

Próba wykonania funkcji automatycznego uczenia się kończy się niepowodzeniem a na wyświetlaczu pojawia się ErrB

Oznacz to, że ustawienie programatora jest niezgodne z żądaną funkcją. W celu wykonania funkcji nauki czasów pracy konieczne jest aby wejścia start były włączone w trybie standardowym; do badania poboru prądu

silników konieczne jest, aby długość otwierania i zamykania wynosiła co najmniej 7,5 sekundy.



Error 9

Kiedy przy próbie zmiany ustawień programatora na wyświetlaczu pojawi

się błąd *Err9* oznacza to, że programowanie



zostało zablokowane przez klucz CL1+ (kod 161213). Aby zmienić ustawienia konieczne jest podłączenie do interfejsu **ADI** tego samego klucza, którym aktywowane było zabezpieczenie.

Error 90

Przy próbie uruchomienia cyklu pracy bramy bez przeprowadzenia

procedury inicjalizacji na wyświetlaczu pojawi się Er90.



Należy wykonać inicjalizację.



Error 91

Jeśli podczas procedury inicjalizacji nie powiedzie się test zewnętrznych fotobariery na



wyświetlaczu pojawi się *E r 91*

Sprawdź poprawność działania fotobariery podłączonych do wejścia PHOTO. UWAGA: Wystąpienie tego błędu nie powoduje skasowania danych ustawionych w procesie inicjalizacji.

Error 92

Jeśli podczas procedury inicjalizacji programator wykryje przeszkodę podczas ruchu bramy, na wyświetlaczu pojawi się Er92



Upewnij się, że nie ma już żadnych przeszkód na drodze bramy i powtórz procedurę inicjalizacji.

Error 93

Jeśli podczas procedury inicjalizacji na wyświetlaczu



pojawi się Er93 oznacza to, że napęd SLAVE podłączony jest ze złą polaryzacją.

Sprawdź podłączenie napędu SLAVE i powtórz procedurę inicjalizacji.

Error 94

Jeśli podczas procedury inicjalizacji programator nie



wykrywa obecności napędu SLAVE a instalator ustalił, że jest podłączony, na wyświetlaczu pojawi się Er94.

Sprawdź podłączenie napędu SLAVE i powtórz procedurę inicjalizacji.







BRAMAR M. Raczyński, R. Raczyński Sp. j. 26-600 Radom, ul. Królowej Jadwigi 1, POLAND tel. (048) 333-24-02 fax. (048) 333-07-56 http://www.bramar.pl e-mail:bramar@bramar.pl